# MICROSCOPIC PATTERN TRANSFERRING METHOD AND DEVICE

Patent number:

JP3283420

Publication date:

1991-12-13

Inventor:

TERASAWA TSUNEO; MORIYAMA SHIGEO; ITO

MASAAKI; UCHIDA FUMIHIKO; KATAGIRI SOUICHI

Applicant:

HITACHI LTD

Classification:

- international:

G03F7/20; H01L21/027; G03F7/20; H01L21/02; (IPC1-

7): G03F7/20; H01L21/027

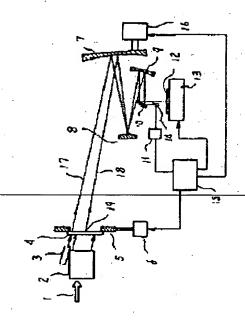
- european:

Application number: JP19900080741 19900330 Priority number(s): JP19900080741 19900330

Report a data error here

### Abstract of JP3283420

PURPOSE:To make it possible to transfer a microscopic pattern on the prescribed position at all times by a method wherein the amount of movement of an image-forming position, caused by the error of position of a reflecting mirror, is detached and the position of the reflecting mirror is controlled properly. CONSTITUTION: The illumination light source 3 such as He laser and the like, which is a position detecting illumination system, illuminates the predetermined pattern located outside a circuit pattern in the prescribed direction. The predetermined pattern traces 7. the path shown by the main beam of light 17 emitted from the pattern, it is bent by a mirror 14, and its image is formed on the position sensor 11 located in the neighborhood of a wafer stage 13. On the assumption that a concave mirror 7, which constitutes an optical system, is microscopically rotated and vibrated while a pattern is being transferred, the position of transfer on the wafer 12 is microscopically vibrated, and the position of the image formed on the position sensor 11 is also changed. The amount of this change is transmitted to a control part 15, the posture and position of the concaved mirror 7 is controled by operating the driving means 16 of the concaved mirror in such a manner that the position of the image on the position sensor 11 returns to the prescribed position.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

BEST AVAILABLE COPY

#### ⑫ 公 開 特 許 公 報(A) 平3-283420

⑤Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成3年(1991)12月13日

H 01 L 21/027 G 03 F 7/20

521

7707-2H 2104-4M

H 01 L 21/30 3 1 1

審查請求 未請求 請求項の数 7 (全5頁)

会発明の名称

微細パターン転写方法およびその装置

20特 爾 平2-80741

②出 顧 平 2 (1990) 3 月30日

明 濹 ②発 者 寺

恒 男 東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

四発 明 者 森 ш 茂 夫

昭

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

@発 ・明 者 伊 東

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

外1名

@発 明 者 内 H 史 彦

昌

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

勿出 願人 株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

個代 理 人 弁理士 小川 勝男

最終頁に続く

1.発明の名称

微細パターン転写方法およびその装置

- 2. 特許請求の範囲
  - 1. 第1の基板上に描かれているパターンを、反 射鏡を含む投影光学系により第2の基板上に転

写する方法であつて、第1の基板上あるいはそ の近傍にある予め決められたパターンが前記投 影光学系によつて結像せられる位置を検出する。 工程と、前記結像する位置が所定位置に来るよ うに、前記投影光学系を構成する少なくとも1 個の反射鏡あるいは前記第1の基板あるいは前 記第2の基板の姿勢を制御する工程とを含むこ とを特徴とする微細パターン転写方法。

2. 第1の基板上に描かれているパターンを、第 2の基板上に転写する装置において、反射鏡を 含む投影光学系と、第1の基板上あるいはその 近倍にある予め決められたパターンが前記投影 光学系によつで結像せられる位置を検出する検 出手段と、前記検出手段により得られる結像位

置が所定位置に来るように前記投影光学系を構 成する少なくても1個の反射鏡あるいは前記第 1の基板あるいは前記第2の基板の姿勢を制御 する制御手段とを含むことを特徴とする微細パ ターン転写装置。

3. 第1の基板上に描かれているパターンを第2

の基板上に転写するための露光光として、波長 が249nm以下の光を用い、第1の基板上あ るいはその近傍にある予め決められたパターン が結像する位置を検出するための検出光として、 上記録光光とは異なる波長の光を用いることを 特徴とする請求項1に記載の微細パターン転写 方法。

4. 第1の基板上に描かれているパターンを第2. の基板上に転写するための露光光としてX線を 用い、第1の基板上あるいはその近傍にある予 め決められたパターンが結像する位置を検出す るための検出光として、上記露光光とは異なる 波長の光を用いることを特徴とする請求項1に 記載の微細パターン転写方法。

5 第1の基板上に描かれているパターンを第2 の基板上に描なるための第光が放長は249 nm 以下の光であり、第1の基板上あるいはその近傍にある予めみられたパターン記録出するための検出、上記録光光は異なる波長の光であることを特徴とする請求項2に記載の微細パターン転写装置。

- 6. 第1の基板上に描かれているパターンを第2 の基板上に転写するための露光光は又線であり、 第1の基板上あるいはその近傍にある予め決め られたパターンが結像する位置を検出するため の検出光は、上記舞光光とは異なる波長の光を 用いることを特徴とする請求項2に記載の徴細 パターン転写装置。
- 7. 請求項2記載の微細パターン転写装置において、第1の基板としては反射型基板とし、位置 検出用照明系とX線拡幅光学系とを上記反射型 原板の反射側に配置したことを特徴とする微細 パターン転写装置。
- 3. 発明の詳細な説明

## [発明が解決しようとする課題]

本発明の課題は、反射型爾光光学系において、 反射鏡の姿勢の誤差に起因する結像性能の劣化が 生じない微細パターン転写方法およびその装置を 提供することにある。

## [課題を解決するための手段]

上記線題は、反射鏡の姿勢の誤差に起因する結

[産業上の利用分野]

本発明は、ウェーハ上に物細パターンを転写する装置の高性能化に係り、特に反射鏡を含む光学系を用いたパターン転写の高い信頼性を得るのに 好適な物細パターン転写方法および装置に関する。 (従来の技術)

像位置の移動量を検出する手段と反射鏡の姿勢を 制御する制御手段を新たに付加し、これらの手段 を用いることによつて達成される。

## (作用)

マスク上あるいはその近傍の所定のパターンが結偽する位置を上記結像位置の移動量を検出する手段で検出し、その位置が予め決められた位置に来るように反射鏡の姿勢を制御する。パターンの露光中あるいは露光と飼光との間に反射鏡の姿勢制御をすることによつて、常に微細パターンを転定の位置に転写することができる。

### 〔寒 施 例〕

以下、本発明の実施例について述べる。第1図は、又線を用いた、本発明の微細パターン転写装置を示す図である。又線源から放射された又線1は、拡幅光学系2を通つてマスク4を一様に照明する。マスク4上のパターンは、凹面鏡7,凸面鏡8,凹面鏡9および平面鏡10の反射鏡のみで

構成される縮小投影光学系により、ウエーハ12上に縮小転写される。例えばマスク4上のパターン19は、該パターンから発する主光線18で示される経路をたどりウエーハ12上に縮小転写される。ウエーハ12はウエーハステージ13を一定軽移動させた後に停止させてパターンを転写する。四面鏡7、0面鏡8はび回面鏡9から構成される光学系については、特開昭63-18626 号公報にいくつかの具体例が詳細に示されている。

本実施例では、マスク露光光として波長が14nmのX線を用い、以下に示すドナンバーが15の光学系を採用した。すなわち、第1図において、マスク4から凹面鏡7までの距離をS、凹面鏡7、凸面鏡8および凹面鏡9の曲率半径をそれぞれ
r., r., r.、凹面鏡7と凸面鏡8との間の面頂点間距離をd.、凸面鏡8と凹面鏡7、凸面鏡

向に照明する。上記予め決められたパターンは、 該パターン、から発する主光線17で示される経 路をたどりミラー14で折り曲げられて、ウエー ハステージ13の近傍にあるポジションを写中に表 ですると、ウェーハ12上の転写位置が微水回転撮動したと仮 定すると、ウェーハ12上の転写位置が形成 15 をしたポジションセンサ11上の像の をでするともにポジションセンサ11上の像の をでするともにポジションセンサ11上の像の に近が所定でし、上記が戻るように凹面鏡を制御する。 この制御により、マスク4上のパターンはウェー ハ12上の所定位置に安定に転写される。

本実施例における凹面鏡7の微小回転角8と微小回転により生じる転写位置の微小移動量8との関係は、露光光学系の各パラメータの値として第1表に示す値を用いると、第2回の曲線20に示す通りである。今、最小寸法が0.2μm の微細パターンを転写する場合を考えると、1回のパタ

8 および凹面類 9 の二次曲面形状を表わす円錐定数をそれぞれ x 1, x 2, x 2, とする。さらに、凹面類 9 から平面類 1 0 を通つてウエーハ1 2 に到る距離を d 1 とする。これらのパラメータの値を第1 表に示す。

### 第 1 表

S = 3000.0 mm  $r_1 = -1181.91 mm$   $r_2 = -325.97 mm$   $r_3 = -448.92 mm$   $d_4 = -449.68 mm$   $d_5 = 210.01 mm$   $d_5 = -362.851 mm$   $x_1 = -0.94278$   $x_2 = -0.07146$   $x_3 = 0.14283$ 

なお、反射鏡はすべて多層膜鏡である。

位置検出用照明系であるHe-Neレーザ等の 照明光源3は、マスク4上の、回路パターン領域 の外側にある予め決められたパターンを所定の方

ーン転写中に許容される転写位面の微小移動量  $\delta$ は  $0.05\mu$ m 以下である。これに対応する凹面 鏡 7の微小回転角は  $0.04\mu$ radであり、この程度の回転は容易に生じてしまう。したがつて、パターン転写中、あるいは転写と転写の間等に常に反射鏡の姿勢を制御することが必要である。

第1回では、反射鏡を駆動する手段として凹面 第7の駆動部16のみを有する例を示したが、の 面鏡88あるいは凹面鏡9あるいは平面鏡10の 位置と回転を制御する駆動部も設けることが勢制御 はられる。さらに、上述のような反射鏡の姿勢制御 は行なわず、マスク4を搭載するマステージ 5を微小移動させたり、あるせても同様なかみ果かあるいはウエーハステージ13の停止位置 の変更とをあわせて行なつてもよい。

検出光をポジションセンサ11のある方向に反射させるミラー14の表面形状を平面以外の面、 例えば球面とすると、ミラー14に入射する検出

光のわずかな位置変化をポジションセンサ11上 で拡大して揺らえることができるので、検出精度 が向上する。さらに、予め決められたパターンの 像位置を精度良く検出する手段として、検出用の レーザ光を分岐し、反射鏡で構成される縮小投影 光学系を通過した分岐光と通過しない分岐光とを 干渉させて位置移動量を検出する方法、あるいは ポジションセンサ11を回折格子に置き換えて、 これを波長がわずかに異なる2周波レーザで照明 し、再び縮小光学系を通過して戻る反射光の干渉 検出を行なう方法等がある。

第1図では、マスク4上のパターンをウエーハ 12上に転写するための露光光はマスク14を透 過照明するように示してある。しかし、露光光の 波長に応じてマスクの透過率が変化するので、透 過率が極端に小さくなる波長領域では反射型マス クとするほうが望ましい。例えば、波長が126 n m から2 4 8 n m の間のエキシマレーザ領域の 光や波長が1ヵm程度のX線を露光光に選ぶと、 第1図に示すような透過照明用のマスクが使用可

能である。しかし、波長が10mm程度のX線を 露光光に選ぶ場合は、反射型マスクを使用するこ とが望ましい。第3回は、反射型マスクを使用し た本発明の微細パターン転写装置である。反射型 マスク21を反射照明するようにX線の入射方向 と拡幅光学系2の位置、および位置検出用照明系 であるHe-Neレーザ光源3をマスク21 に対 して反対側に設定するほかは、第1図に示す 構成 と同一である。また、反射型マスクを使用した場 合でも、位置検出用照明系は遊過照明として もよ い。反射型マスク21の構成としては、マスク 基 板の表面に又線を反射する多層膜を設け、この多 層膜上にX線を吸収する吸光剤のパターンを設け る構造、あるいは、上記多層膜そのものでパタ ー ンを形成する構造等が考えられる

### (発明の効果)

本発明によれば、反射型投影光学系の反射鏡の 姿勢の誤差に起因する結像位置の変動が無いので、 ウエーハ上に転写すべきパターンの位置精度 およ び寸法精度の高い微細パターン転写が可能となっ

## t- . ·

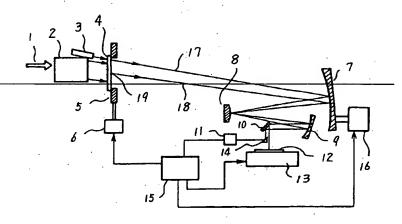
## 4. 図面の簡単な説明

第1回は、透過型マスクを用いた本発明の微細 パターン転写装置を示す図、第2図は、本実施例 における凹面鏡7の微小回転角θと微小回転によ り生じる転写位置の微小移動量もとの関係を示す 図、第3回は、反射型マスクを用いた本発明の微 細パターン転写装置を示す図である。

1 … 露光用 X 線、 2 … X 線 拡 幅 光 学 系、 3 … 照 明 光源、4 …マスク、7 …凹面鏡、8 …凸面鏡、9 … 凹面鎖、11… ポジションセンサ、12… ウェ ーハ、13…ウエーハステージ、16…凹面鏡駆 動部、20…凹面鏡7の微小回転角 6 と微小回転 により生じる転写位置の微小移動量δとの関係を 示す曲線。21…反射型マスク。

> 小川勝男 弁理士 代理人

#### 笫 Ø



- 截光用X線
- X 線拉幅光学系
- 位置於止用照明系。
- 47 凹面鏡
- 凸面镜
- 凹面鏡
- ポンジョンセンサ
- 11 12 16 凹面鏡驅動部

第 2 図

(Wm)S 1-0

-05

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-1.0

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

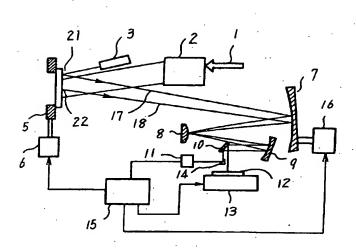
-0.5

-0.5

-0.5

-0.5

-0.5



3

Z

第1頁の続き ②発 明 者 片 桐

一 東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製作所中央研究所内